

Abusing Templates

(More like using them for non-obvious things)

Vladimír Štill

paradise.fi.muni.cz/~xstill/darcs/AbusingTemplates

4. 11. 2013

- parametrizované datové typy a funkce
- parametrizace:
 - typovou proměnnou (type template parameter)
 - hodnotou (non-type template parameter), jen primitivní hodnoty
 - typový konstruktorem (template template parameter)
- u šablonovaných typů nutné explicitně uvést parametry
- u funkcí se parametry mohou (částečně) odvodit

```
template< typename TypeParameter >  
void f( TypeParameter x ) { x.doSomething(); }
```

```
template< int nonTypeParameter, typename AnotherParam >  
int g( AnotherParam ) { return nonTypeParameter + 1; }
```

```
int gg() { return g< 1 >( 2 ); } // calls g< 1, int >( 2 )
```

```
template< template< typename > class TemplateParam >  
void h( TemplateParameter< int > intContainer ) { }
```

Instančiacie šablony

- šablona je jen předpis, skutečný kód se generuje až pro konkrétní hodnoty parametrů (pro každou použitou hodnotu šablonového parametru zvlášť), při kompilaci
- tato instanciacie je typicky implicitní, tedy nastává při použití šablony
- u šablon typů se implicitně instancijují jen potřebné metody, ne všechny

```
template< typename T > struct Test {  
    T t;  
    int f() { return 1; }  
    int g() { return t.g(); }  
};
```

```
struct A { int g() { return 2; } };  
struct B { };
```

```
int main( void ) {  
    Test< A > a; Test< B > b;  
    a.f(); a.g();  
    b.f();  
    return 0;  
}
```

Přetěžování funkcí

Nešablonovaný parametr podléhá implicitním konverzím:

```
#include <iostream>
void f( int ) { std::cout << "int ,\n"; }
void f( void * ) { std::cout << "void *\n"; }

int main() {
    int a; void *b; long c;
    f( a ), f( b ), f( c );
    // outputs: int , void *, int
}
```

V přítomnosti šablonované verze mají nešablonované přednost, pokud typy přesně odpovídají. Šablonovaná funkce má přednost před konverzí:

```
#include <iostream>
void f( int ) { std::cout << "int ,\n"; }
void f( void * ) { std::cout << "void *\n"; }
template< typename T >
void f( T ) { std::cout << "T,\n"; }

int main() {
    int a; void *b; long c;
    f( a ), f( b ), f( c );
    // outputs: int , void *, T
}
```

Zakázání konverze

Tyto vlastnosti šablon můžeme použít k zakázání implicitní konverze

```
#include <iostream>
void f( int ) { std::cout << "int ,\u0026;"; }
void f( void * ) { std::cout << "void_\u0026;"; }
template< typename T >
void f( T ) = delete;

int main() {
    int a; void *b; long c;
    f( a ), f( b ), f( c );
}
```

Nezkompile se:

```
overload2.cpp:9:21: error: call to deleted function 'f'
    f( a ), f( b ), f( c );
                    ^
```

```
overload2.cpp:5:6: note: candidate function [with T = long]
    has been explicitly deleted
```

```
void f( T ) = delete;
    ^
```

```
overload2.cpp:2:6: note: candidate function
```

```
void f( int ) { std::cout << "int ,\u0026;"; }
    ^
```

...

Šablonované varianty funkcí lze zakázat v závislosti na parametru, nevstupují pak vůbec do rozhodování:

```
#include <iostream>
#include <type_traits>
void f( int ) { std::cout << "int ,␣"; }

template< typename T >
auto f( T ) -> typename
    std::enable_if< !std::is_same< T, long >::value >::type
{ std::cout << "T,␣"; }

int main() {
    int a; bool b; long c;
    f( a ), f( b ), f( c );
}
```

Výstup: int, T, int,

Motivace

- Chceme volit různé verze funkcí v závislosti na daných podmínkách
- Podmínky v závislosti na typových i netykových parametrech funkce (vnořený typ, typová ekvivalence, existence metody...)

Fungování

- **Substitution Failure Is Not An Error**
- pokud při substituci konkrétních parametrů dojde k tomu, že v typu funkce vznikne špatně utvořený výraz, funkce se deaktivuje
- pokud existuje více verzí funkce a zůstane právě jedna nejspecifičtější aktivní pak se tato zvolí
- pokud je více aktivních nejspecifičtějších funkcí, je to chyba
- podpora v C++11 knihovně, hlavičkový soubor `<type_traits>`
- díky `decltype` je možné v typu použít libovolný výraz, ne jen typový
- typicky se podmínky zapisují do návratového typu, pro přehlednost je lepší nový (C++11) způsob zápisu typu funkce
- tělo funkce se v úvahu nebere!

SFINAE: příklad II

```
template< typename T >
auto doSomething( T &t ) -> decltype( t.doSomething() )
{ return t.doSomething(); }
template< typename T >
int doSomething( T &t ) { return 0; }

struct A { long doSomething() { return 1; } };
int main() {
    A a;
    doSomething( a );
    return 0;
}
```

Není možné zkompilovat:

```
sfinae0.cpp:15:5: error: call to 'doSomething' is ambiguous
    doSomething( a );
    ^~~~~~
sfinae0.cpp:3:6: note: candidate function [with T = A]
auto doSomething( T &t ) -> decltype( t.doSomething() ) {
    ^
sfinae0.cpp:7:5: note: candidate function [with T = A]
int doSomething( T &t ) {
    ^
1 error generated.
```


Problém

- pokud existuje víc nejspecifičtějších funkcí, které zůstanou při řešení přetěžování, volání je nejednoznačné a způsobí chybu při kompilaci
- řešením by mohlo být uvádět podmínky tak, aby vždy platila nejvýše jedna
- to by však způsobovalo opakování kódu → nepřehlednost, špatná udržitelnost
- navíc některé podmínky nelze negovat (`decltype`)

Řešení

- Prioritizace funkcí s využitím následujícího pravidla: *Pokud existují 2 verze funkce takové, že se liší počtem implicitních konverzí, které jsou nutné k dosažení parametrů, pak má předost funkce kde je počet konverzí nižší.*
- vyžaduje přidat další parametr/parametry
- umožňuje zavést uspořádání na funkcích podle preference → vždy se zavolá první funkce, která není deaktivovaná, v daném pořadí
- typické řešení z internetu používá implicitní konverze mezi číselnými typy, to však působí nejasně a magicky

SFINAE: příklad III

```
#include <iostream>
// types used to prioritize function overloads
struct Preferred { };
struct NotPreferred { NotPreferred( Preferred ) { } };

template< typename T >
auto doSomething( T &t, Preferred )
    -> decltype( t.doSomething() )
{
    return t.doSomething();
}

template< typename T >
void doSomething( T &t, NotPreferred ) {
    std::cout << "general";
}

struct A { void doSomething() { std::cout << "A,␣"; } };
int main() {
    A a; int b;
    doSomething( a, Preferred() );
    doSomething( b, Preferred() );
    return 0; // outputs: A,␣ general
}
```

Problém

- Máme hierarchii tříd, které plní danou funkčnost (reportování výsledků v DIVINE). Tato hierarchie je postavená na virtuálních voláních. Kořenem hierarchie je třída Report, která udává rozhraní.
- `std::shared_ptr< Report > report`
- report chceme vytvářet pomocí statické factory metody
 - parametrizovaná typem požadovaného reportu
 - typicky bude konstruovat `shared_ptr` na objekt požadovaného typu
 - ve specifických případech chceme provést nějakou akci nad rámec konstruktoru daného typu
 - například chceme umožnit, že v určitých případech nepůjde daný typ reportu zkonstruovat – chceme vrátet nulový ukazatel

Naivní řešení

- Do každé třídy implementující Report dáme statickou metodu `get`. To nám zároveň zajistí parametrizaci.
- Voláme něco jako `TextReport::get()`.
- **Nevýhoda:** většina `get` metod je téměř stejná, jen volá dynamickou alokaci příslušné třídy.

Řešení pomocí šablon a SFINAE

- factory metodu umístíme do bazové třídy Report
- parametrizovaná požadovaným typem reportu
- pokud budeme chtít překrýt, umístíme do příslušné třídy statickou metodu get, která bude konstruovat objekt této konkrétní třídy
- bazová factory metoda bude volat specifickou get metodu požadovaného potomka pokud tato existuje
- jinak provede alokaci a konstrukci potomka

SFINAE: konkrétní problém a řešení (zjednodušené)

```
struct Report {
    template< typename Rep, typename T >
    static std::shared_ptr< Report > get( T t ) {
        return _get< Rep >( wibble::Preferred(), t );
    }

    template< typename Rep, typename T >
    static auto _get( wibble::Preferred, T t ) ->
        decltype( Rep::get( t ) )
    { return Rep::get( t ); }

    template< typename Rep, typename T >
    static auto _get( wibble::NotPreferred, T t )
        -> std::shared_ptr< Report >
    { return std::make_shared< Rep >( t ); }
};

struct SqlReport : Report {
#ifdef O_SQL_REPORT
    template< typename X >
    static std::shared_ptr< Report > get( X )
    { return nullptr; }
#endif
};
```

Variadické funkce v C

- C umožňuje mít funkce s volitelným počtem argumentů, jako například `printf`
- nulová typová bezpečnost – kontrola při kompilaci naprosto chybí, nebo vyžaduje aby kompilátor znal příslušnou funkci
- možné používat i v C++98, ale jen v omezené míře, na jednoduché datové typy (bez konstruktorů, virtuálních metod, . . .)

Variadické šablony (C++11)

- více parametrů můžeme zastoupit šablonou pro *argument pack*
- typicky buď přímo předáváme všechny argumenty do jiné funkce, nebo postupně rekurzivně rozbalujeme
- odvození typů z použitých argumentů
- statická typová kontrola a volba funkce

```
MDNode *node( MDNode *root ) { return root; }

template< typename N, typename... Args >
MDNode *node( N *root, int n, Args... args ) {
    if ( root )
        return node(
            cast< MDNode >( root->getOperand(n) ),
            args... );
    return nullptr;
}
```

- z LLVM interpretru
- MDNode tvoří (n-ární) stromovou strukturu, pomocí funkce node můžeme snadno získat uzel v tomto stromě
- `node(root, 1, 4, 3, 0)`
- při kompilaci se ověří, že všechny argumenty jsou typu `int` (nebo konvertovatelné)

Motivace

- umožňuje nám předat parametry funkce do jiné funkce tak jak jsou, bez kopírování
- typicky s použitím variadických šablon
- předávání parametrů konstruktoru přes factory metodu,...
- `std::vector< T >::emplace_back()`
- využívá rvalue reference, `std::forward< T >()`
- rvalue reference = reference na dočasnou hodnotu

```
template< typename Rep, typename... Ts >  
static std::shared_ptr< Report > get( Ts &&... ts ) {  
    return _get< Rep >( wibble::Preferred(),  
                      std::forward< Ts >( ts )... );  
}
```


- někdy chceme uvnitř `decltype` ověřit platnost více výrazů
- nebo chceme ověřit jen jejich platnost, ale návratový typ nás nezajímá
- definujeme speciální funkci, řekněme `declcheck` – bere libovolné parametry libovolných typů, vrací požadovaný typ
- **pozor:** pokud se nám v `declcheck` výrazu objeví výraz vracející `void`, je celý výraz neplatný! → můžeme používat typ, který nese jedinou hodnotu namísto `void`, například `Unit` v příkladě

```
struct Unit { };
```

```
template< typename ... X >  
static Unit declcheck( X... ) { return Unit(); }
```

```
template< typename X = int >  
auto doSomeArithmetic( X &r, X &a, X &b )  
    → decltype( declcheck( a + b, a % b, std::fmod( a, b ) ) )  
{ /* ... */ }
```

- šablonované funkce dokáží odvodit šablonové parametry
- jen parametry, které lze odvodit z typů parametrů funkce
- tedy nefunguje přímo pro hodnotové šablonové parametry, typové parametry nepoužité v parametrech funkce
- někdy nemůžeme explicitně funkci předat typové parametry
 - konstruktor
 - více přetížených variant s různými typovými parametry
- je možné používat *type witness*
- často typ, který nenesou žádnou významnou run-time hodnotu, má smysl jen při odvození typu – singleton typ
- pro číselné konstanty lze použít `std::integral_constant`
- *type witness* lze snadno předávat (typicky má triviální bezparametrický konstruktor, copy-konstruktor)

Singleton typy – příklad

```
#include <type_traits>
template< typename T > struct Witness { };

struct A {
    template< typename T >
    A( Witness< T > ) { /* ... */ }
};

template< int val >
int getX() { return val; }

template< int val >
int getY( std::integral_constant< int , val > ) {
    return val;
}
template< int val >
int getZ( std::integral_constant< int , val > singleton ) {
    return getY( singleton );
}
int main( void ) {
    A a{ Witness< long >() }; // new ctor call syntax needed
    getX< 1 >();
    return getZ( std::integral_constant< int , 5 >() );
}
```

The Dark Side

Instanciacce komponent v DIVINE

- v DIVINE je mnoho komponent, které jsou z důvodu výkonu staticky spojované při kompilaci pomocí šablon
- je třeba vybrat správnou kombinaci v závislosti na vstupu
- existuje mnoho kombinací (cca 3000)
- ne všechny kombinace dávají smysl (jen cca 900 smysluplných, některé nesmyslné kombinace nelze ani zkompileovat)
- počet kombinací značně roste s tím, jak se DIVINE rozšiřuje

Původní řešení

- instanciace probíhala od algoritmu, ve fixním pořadí a pro každý typ komponenty byla samostatná funkce kódující výběr
- špatně se řešili nesmyslné volby, jediné ad-hoc řešení
→ spousta zbytečných instancí
- instanciace startuje z fixního množství souborů, odpovídá počtu algoritmů
→ kompilace jednoho souboru začala vyžadovat mnoho paměti (> 8GB)

- založené na automaticky generovaném kódu pro kompilaci instancí
 - každá komponenta popsána strukturou obsahující:
 - funkci pro výběr
 - funkci provedenou po výběru
 - hlavičkový soubor
 - podmínky aktivace (s ohledem na ostatní komponenty)
 - selekční mechanismus vytvořený pomocí šablon
 - umožňuje projít celý strom selekce (pro generování)
 - nebo vybrat jedinou položku
 - podmínky aktivace vyhodnoceny při kompilaci selekčního algoritmu
 - v závislosti na již vybraných typech
 - pořadí typů komponent k selekci a pořadí komponent v rámci typu dáno seznamem typů
-
- `divine/toolkit/typelist.h`
 - `divine/instances/definitions.h`
 - `divine/instances/select-impl.h`

- singleton typ, seznam libovolného počtu typů
- zná svou délku, snadná iterace
- základní funkce pro manipulaci s typovými seznamy
- kóduje komponenty
- kóduje rovněž podmínky instanciac

```
#include <type_traits>
```

```
template< typename ... >  
struct TypeList {  
    using Empty = wibble::Unit;  
    static constexpr size_t length = 0;  
};
```

```
template< typename _T, typename... _Ts >  
struct TypeList< _T, _Ts... > : private TypeList< _Ts... > {  
    using Head = _T;  
    using Tail = TypeList< _Ts... >;  
    static constexpr size_t length = 1 + Tail::length;  
};
```

```
template< typename X, typename EmptyList >
struct Append { using T = TypeList< X >; };
```

```
template< typename _X, typename _T, typename... _Ts >
struct Append< _X, TypeList< _T, _Ts... > > {
    using T = TypeList< _X, _T, _Ts... >;
};
```

```
template< template< typename > class Cond, typename List >
struct Filter : public
    std::conditional< Cond< typename List::Head >::value,
        Filter< Cond, typename List::Tail >,
        Append< typename List::Head,
            typename Filter< Cond, typename List::Tail >::T >
        >::type { };
```

```
template< template< typename > class Cond >
struct Filter< Cond, TypeList<> > { using T = TypeList<>; };
```

```
template< typename List >
struct Last : public Last< typename List::Tail > { };
```

```
template< typename _T >
struct Last< TypeList< _T > > {
    using T = _T;
};
```


Definice komponent

- pomocí C maker jsou zadefinovány struktury pro příslušné komponenty
- seznam komponent je v TypeList

```
#define STORE( STOR, SELECTOR, SUPPORTED_BY ) struct STOR { \  
    using IsStore = IsStoreT; \  
    static constexpr const char *symbol = \  
        "template<_typename_Provider, _typename_Generator, _typename_Generator_\  
        "using _Store = _::divine::visitor::" #STOR "<_Provider, _Ge\  
    static constexpr const char *key = #STOR; \  
    using SupportedBy = SUPPORTED_BY; \  
    static bool select( Meta &meta ) { \  
        return SELECTOR; \  
        static_cast< void >( meta ); \  
    } \  
} \  
  
using ForCompressions = \  
    Not< Or< algorithm::Info, algorithm::Simulate > >; \  
STORE( NTreeStore, meta.algorithm.compression == Tree, \  
        ForCompressions ); \  
STORE( DefaultStore, true, Any ); \  
// ... \  
using Stores = TypeList< NTreeStore, HcStore, DefaultStore >;
```

- jádro systému
- postupně prochází seznamy komponent a z nich vybírá dostupné
- příliš dlouhé na ukázkou, pro příklad přetížená varianta funkce, která se volá pokud nedošlo k chybě instanciaci ale komponenta je povolena

```
// one more overload before ...
template< typename Selector, typename Head, typename Tail,
        typename Default, typename ToSelect, typename Selected >
auto runIfValid( Selector &sel, Head, Tail, Default,
                ToSelect, Selected, Preferred, NotPreferred )
-> typename std::enable_if<
    ! std::is_base_of< InstantiationException, Head >::value
    && EvalBoolExpr< ContainsP< Selected >::template Elem,
        typename Head::SupportedBy >::value,
    typename Selector::ReturnType >::type
{
    return sel.ifSelect( Head(), [ &sel ]() {
        return runSelector( sel, ToSelect(),
            typename Append< Head, Selected >::T() );
    }, [ &sel ]() {
        return runOne( sel, Tail(), Default(),
            ToSelect(), Selected() );
    } );
} // and one after ...
```

Klady

- je možné specifikovat snadno kolik instancí se kompiluje najednou
- menší nároky na paměť při kompilaci
- přesné vyjádření požadavků pro platnou kombinaci
- snadno rozšiřitelné o další komponenty
- lepší využití paralelní kompilace

Zápory

- s počtem komponent roste doba kompilace samotného generátoru
- kompilace je pomalejší na stroji s dostatkem paměti pro původní verzi
- vyžaduje samostatný krok v buildu který zkompiluje a spustí generátor

Děkuji za pozornost

Pokud vás problematika zaujala...

- cppreference.com je vhodným zdrojem pro další studium
- Type Support a hlavičkový soubor `<type_traits>`
- Typové šablony a jejich specializace + částečná specializace
- Funkční šablony
- Proč nesespecializovat funkční šablony
- zdrojové soubory DIVINE :-)